# Poslední dílčí vypracování

V složce robot jsou veškeré modely, které jsou ve finálním stavu a už se nebudou měnit, takže robot má 4 funkční osy, na dalších dvou se pracuje a brzo budou. Ve složce fotky jsou fotky částí robota, které jsou úspěšně vytisklé. Máme tam dále fotku všech motorů a jednoho motoru na kterém je spojka, kterou budu využívat k uchycení mezi 3. a 4. osou, a mezi 4. a 5. osou. Odkaz na ní: <https://www.laskakit.cz/pruzna-spojka-hlinikova-sviraci-5x8mm/>